

بسمه تعالی

مشخصات فردی:

نام و نام خانوادگی: مهدی علینقی زاده اردستانی

متولد: ۱۳۵۶ شهری

استادیار دانشگاه فنی و حرفه ای - معاون مالی، اداری و منابع دانشگاه فنی و حرفه ای استان تهران

Email: ardestani@gmail.com

ardestani@tvu.ac.ir

سوابق تحصیلاتی:

- دیپلم ریاضی فیزیک از دبیرستان نمونه دولتی باقرالعلوم (ع) شهری - سال ۱۳۷۴
- کارشناسی مهندسی الکترونیک از دانشگاه صنعتی خواجه نصیرالدین طوسی - سال ۱۳۷۹
- کارشناسی ارشد مهندسی کنترل از دانشگاه تربیت مدرس - سال ۱۳۸۲
- دکتری مهندسی کنترل از دانشگاه تربیت مدرس - سال ۱۳۸۸

تواناییها:

- هدایت و برنامه ریزی شرکت ها و سازمانها
- ارزیابی فنی و اقتصادی طرح ها
- تجاری سازی طرح های کسب و کار
- مدیریت و کنترل پروژه
- مدیریت کسب و کارهای مبتنی بر فناوری اطلاعات

افتخارات و جوایز:

- رتبه ۷۱۰ در بین ۴۲۰۰۰۰ داوطلب کنکور سراسری کارشناسی ریاضی فیزیک سال ۱۳۷۴
- رتبه ۲۲ آزمون سراسری کارشناسی ارشد در رشته مهندسی برق سال ۱۳۷۹
- رتبه اول آزمون دکتری دانشگاه تربیت مدرس رشته مهندسی کنترل سال ۱۳۸۸
- رتبه دوم مسابقات رباتیک FIRACUP سال ۲۰۱۹ کره جنوبی
- برگزیده حمایت مالی از پایان نامه دکتری توسط مرکز تحقیقات مخابرات ایران

سوابق دانشگاهی:

۱. دانشگاه فنی و حرفه ای (۱۳۹۵ - تاکنون):

- رییس دانشکده فنی قم
- مدیر کل فناوری اطلاعات و ارتباطات کشور
- معاون پژوهش و فناوری دانشکده شهید شمسی پور
- مسئول مرکز رشد دانشگاه
- معاون مالی، اداری و منابع دانشگاه فنی و حرفه ای استان تهران

۲. دانشگاه صنعتی قم (۱۳۹۰ - ۱۳۹۵):

- مدیر گروه کنترل
- مدیر کل آموزش

۳. دانشگاه آزاد قزوین (۱۳۸۲-۱۳۹۵):

- استاد مدعو

سوابق کاری:

۱. شرکت پاکچرخ ایرانیان (استارتاپ بیدود) - مدیر عامل (۱۳۹۷ - تاکنون)

- تهیه طرح کسب و کار و برنامه استراتژیک
- راه اندازی واحدهای برنامه ریزی و علم داده
- ارتقاء شرکت به دانش بنیان نوع یک تولیدی

۲. سازمان منطقه آزاد اروند - معاون برنامه ریزی و بودجه (۱۳۸۷ - ۱۳۸۸)

- تهیه برنامه استراتژیک سه ساله منطقه آزاد اروند
- پیاده سازی ISO9001
- پیاده سازی اتوماسیون اداری و یکپارچه سازی نرم افزارها
- تهیه برنامه جامع آموزش پرسنل
- مدیر پروژه طرح پلاک گذاری خودروها در منطقه آزاد اروند

۳. شرکت گسترش کارآفرینی ایران - سازمان گسترش و نوسازی صنایع ایران (۱۳۸۵ - ۱۳۸۷)

- مشاور مدیر عامل
- مدیر بخش مشارکت و سرمایه گذاری
- شناسایی و انتخاب بیش از ۱۰۰ طرح جهت حمایت، اعطای وام و مشارکت

۴. مرکز تحقیقات مخابرات ایران - مدیر پروژه (۱۳۸۱ - ۱۳۸۵)

- مدیر پروژه ملی "RFP طرح جامع شبکه تلفنی کشور بر پایه سوئیچ بستهای (NGN)"
- مدیر پروژه ملی تدوین آئین نامه ها و دستورالعملهای حضور و رقابت در بازار بینالمللی ICT جهت صدور خدمات فنی و مهندسی
- مشاور پروژه SoC ملی
- مسئول فعالیت طراحی سوئیچ پرطرفیت بخش Backplane با همکاری صنایع مخابراتی ایران
- مسئول فعالیت بررسی ساختار مراکز تحقیقاتی ICT در جهان
- مسئول بخش طراحی و ارزیابی شبکه آزمایشگاه پژوهشکده شبکه
- ناظر پروژه های NGN مرکز تحقیقات مخابرات ایران

۵. شرکت فناوری اطلاعات بانک پاسارگاد (فناپ) - مشاور مدیر عامل - (۱۳۸۸ - ۱۳۸۹)

- تهیه طرح ISMS بانک پاسارگاد
- تهیه طرح امنیت بیمه سینا

۶. شرکت فناوری اطلاعات ایوان - نایب رییس هیات مدیره (۱۳۸۹ - ۱۳۹۰)

- تعمیر و نگهداری کارت خوان های بانک پاسارگاد در مناطقی از تهران

۷. بنیاد توسعه فردا (وابسته به دفتر همکاریهای فناوری ریاست جمهوری) - مدیر گروه سیستمهای

اطلاعاتی (۱۳۸۲ - ۱۳۸۶)

- مدیر پروژه کارتهای شناسایی هوشمند و کاربردهای آن به سفارش دفتر همکاریهای فناوری ریاست جمهوری
- مدیر پروژه تحلیل استراتژیک برنامه های توسعه IT در ایران به سفارش دفتر همکاریهای فناوری ریاست جمهوری
- مسئول پروژه سرویسهای IT شهری به سفارش شورای اسلامی شهر تهران
- مدیر پروژه طرح ساماندهی سیستمهای ERP در ایران به سفارش دفتر همکاریهای فناوری ریاست جمهوری
- مدیر گروه سیستمهای اطلاعاتی

۸. شرکت ارتباطات پرشیا - متعلق به شرکت تاسیسات دریایی ایران - مشاور مدیر عامل (۱۳۹۰ -

۱۳۹۳)

- طرح افزایش سرمایه شرکت ارتباطات پرشیا
- برنامه ریزی استراتژیک پنج ساله شرکت ارتباطات پرشیا
- طراحی پانل ارتباطی برای شرکت شهربان تهران

۹. شرکت سهامی شیر ایران (پگاه) - کارشناس ارشد اتوماسیون - (۱۳۸۰ - ۱۳۸۱)

- ناظر پروژه طرح جامع اتوماسیون کارخانه های تهران

۱۰. ایران خودرو دیزل - کارشناس ارشد برنامه ریزی استراتژیک - (۱۳۷۹ - ۱۳۸۱)

- عضو کارگروه فناوری اطلاعات
- دبیر کارگروه زنجیره تامین

کتاب:

جعفر محمدی، بهروز رحمتی، مهدی علینقی زاده اردستانی، راهنمای نرم افزارهای سازمانی آزاد / متن باز (نرم افزارهای کاربردی)، ناشر جهان جام جم - فروردین ۱۳۸۴

فصول کتاب:

- 1- M Asgari, M. A Ardestani, Advanced Dynamic Path Control of a 3-DOF Spatial Parallel Robot Using Adaptive Neuro-Fuzzy Inference System, Machine Vision and Mechatronics in Practice, 225-237, Springer, 2015
- 2- M Asgari, M. A Ardestani, Dynamic Modeling and Control of a Novel Parallel Manipulator Using Supervisory Approach, Machine Vision and Mechatronics in Practice, 149-163, Springer, 2015

مقالات منتخب مجلات

1. M. A. Ardestani and Mohammad T. H. Beheshti, "A Robust Discrete-Time Controller for delay sensitive applications", IEICE Electron. Express, Vol. 6, No. 22, pp.1548-1555, 2009
2. M. A. Ardestani and M. T. H. Beheshti, "A robust Active Queue Management for delay-sensitive Internet Traffic", Iranian Journal of Control, Vol. 3, No. 3, pp. 9-21, 2009
3. Fakharian, F. Jamshidi, M. T. H. Beheshti and M. A. Ardestani, "Switching H_2/H_∞ Control of Singular Perturbation Systems", Australian Journal of Basic and Applied Sciences, Vol. 3, No. 4, pp. 4243-4252, 2009
4. Mohsen Asgari, M. A. Ardestani, "Dynamics and improved computed torque control of a novel medical parallel manipulator: applied to chest compressions to assist in cardiopulmonary resuscitation", Journal of Mechanics in Medicine and Biology, Vol 15, Issue 04, pp. 1550051, 2015
5. M. A. Ardestani, "Delay Based Robust H_∞ Control Algorithm for TCP Networks Congestion Control to Disturbance Attenuation", International Journal of Control and Automation, Vol. 9, No.11, pp. 77- 82, 2016
6. E. Badfar, M. A. Ardestani, "Utilizing sliding mode control for the cavitation phenomenon and using the obtaining result in modern medicine", SN Appl. Sci. Vol. 1, 1419, 2019
7. E. Badfar, M. A. Ardestani, "Robust versus optimal control for the radius of spherical bubble in a perfect incompressible liquid, LMI optimization approach" Int. J. Dynam. Control, Vol. 8, pp. 497- 507, 2020
8. E. Badfar, M. A. Ardestani, M. T. Beheshti, "Robust Nonsingular Terminal Sliding Mode Control of Radius for a Bubble Between Two Elastic Walls", J Control Autom Electr Syst, Vol. 31, pp. 283-293, 2020

9. E. Badfar, M. A. Ardestani, "Design of adaptive fuzzy gain scheduling fast terminal sliding mode to control the radius of bubble in the blood vessel with application in cardiology", *Int. J. Dynam. Control*, 2020

10. M. A. Ardestani, A. Vakili, "Output feedback Controller design for HVAC system with delayed based Robust control approach", *Karafan Journal*, Vol. 17, No. 1, pp. 89-99, 2020

11. Badfar, E., Ardestani, M. & Najafi, M. Design of robust fractional-order sliding mode with fuzzy supervisor to control the nonlinear oscillation of two interacting bubbles. *Int. J. Dynam. Control* 11, 1914–1925, 2023

۱۲. رجبی زینب، علینقی زاده اردستانی مهدی. ارائه یک روش داده محور برای توسعه معماری سازمانی با استفاده از مدل هستان شناسی سازمانی. فصلنامه علمی-پژوهشی فرماندهی و کنترل. ۱۳۹۸؛ ۳ (۳): ۴۵-۱۶

مقالات منتخب کنفرانسی

1. M. A. Ardestani and M. T. H. Beheshti, "A robust discrete-time controller for delay sensitive applications", in *Information, Communications and Signal Processing*, 2009. ICICS 2009. 7th International Conference on, pp. 1-6, 2009.
2. Mohsen Asgari and Mahdi. A. Ardestani, "Advanced Dynamic Path Control of a 3-DOF Spatial Parallel Robot using Adaptive Neuro Fuzzy Inference System, The 18th annual Conference on Mechatronics and Machine Vision in Practice, Brisbane, 2011.
3. M. Asgari, H. Sadjadian and Mahdi. A. Ardestani, "Forward and Inverse Kinematics Structure Design and Workspace Analysis of a Spatial Parallel Robot", 3rd International Conference on Manufacturing Engineering, ICME2011, Tehran, Iran, December 2011.
4. Mahdi. A. Ardestani and Mohsen Asgari, "Modeling and Analysis of a Novel 3-DoF Spatial Parallel Robot", 19th annual Conference on Mechatronics and Machine Vision in Practice, Auckland, 2012.
5. Mahdi. A. Ardestani and Shervin Tashakory, "Robust H_{∞} Attitude Controller Design of a Quadrotor for Disturbance Attenuation", 19th annual Conference on Mechatronics and Machine Vision in Practice, Auckland, 2012.
6. M. Asgari, Mahdi. A. Ardestani, Mehرداد Asgari, "Dynamics and Control of a Novel 3-DOF Spatial Parallel Robot", the First RSI/ISM International Conference on Robotics and Mechatronics, ICRoM2013, Tehran, Iran, 2013.
7. Mahdi A. Ardestani, A. Fakharian, "Consensus in Multi-Agent Networked System Using Adaptive Neuro-Fuzzy Inference System", 13th Iranian Conference of Fuzzy systems, Iran, 2013
8. M. Asgari, Mahdi A. Ardestani, "Trajectory tracking control of a class of lower mobility parallel manipulators using ANFIS", 13th Iranian Conference of Fuzzy systems, Iran, 2013
9. Mahdi A. Ardestani, M. Beheshti, M. Najafi, "Time Delay Robust AQM for Internet Congestion Control", the 3rd International Conference on Control, Instrumentation and Automation, Iran, 2013
10. S. Rezazadeh, Mahdi A. Ardestani, P. Shahidi, "Optimal Attitude Control of a Quadrotor UAV Using Adaptive Neuro-Fuzzy Inference System (ANFIS)", The 3rd International Conference on Control, Instrumentation, and Automation, Iran, 2013
11. M. Asgari and Mahdi A. Ardestani, "Singularity analysis of a novel three translational DoF parallel robot considering kinematic asymmetric property", Second RSI/ISM International Conference on Robotics and Mechatronics (ICRoM), 2014
12. N. Aghaie, M. A. Ardestani, "Takagi-Sugeno Fuzzy Formation Control of Nonholonomic Robots", 4th International Conference on Control, Instrumentation, and Automation (ICCIA), 2016
13. Mahdi. A. Ardestani, Peyman Mirzaie, "Robust controller design for an unmanned submarine", 1st International Conference on Applied Research in Electrical Engineering, Mechanical and Mechatronics, 2016
14. S. M. Dehghan, M. A. Ardestani, "Solar Charger System With LED Driver Using Capacitor-Less Multi-Port Converter," 7th Power Electronics, Drives Systems, and Technologies Conference (PEDSTC), 2016

15. M. Moradi, M. Keyvanpour, M. A. Ardestani, M. Moradi, "Applications of data mining in robotics", *Artificial Intelligence and Robotics (IRANOPEN)*, 2016
16. M. Moradi, M. A. Ardestani and M. Moradi, "Learning decision making for Soccer Robots: A crowdsourcing-based approach," *2016 Artificial Intelligence and Robotics (IRANOPEN)*, Qazvin, 2016
17. P. S. Sadeghi, A. M. Shahri, M. A. Ardestani, and S. Rezazadeh, "LQG-I control for attitude stabilization of V8 octocopter flying robot," *2016 Artificial Intelligence and Robotics (IRANOPEN)*, Qazvin, 2016

۱۸. استاجی، سهیلا و درویشی، اصغر و علینقی زاده اردستانی، مهدی، ۱۴۰۱، ادغام رایانش ابری و اینترنت اشیا، هفتمین کنفرانس بین المللی پژوهش های کاربردی در علوم پایه، مهندسی و تکنولوژی